

მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/1/ 017

ამოცანა №

1

გვერდი №

1

$$\begin{cases} \alpha Q_1 = p_0 & (1) \\ \alpha Q_2 + \beta Q_1 = p_0 & (2) \\ \beta Q_1 + \beta Q_2 + \alpha Q_3 = p_0 & (3) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha Q_2 + \beta Q_1 = \alpha Q_1 & (4) \quad \alpha, \beta - \text{წიგანდროს} \\ \alpha Q_3 + \beta Q_1 = \alpha Q_1 & (5) \quad \text{ბოლომდე} \end{cases}$$

$$(5) \text{ და } (4) \text{ და } \alpha Q_2 + \beta Q_1 = \alpha Q_3 + \beta Q_1 + \beta Q_2$$

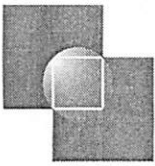
$$Q_3 = \frac{Q_2}{\alpha} (\alpha - \beta)$$

$$(4) \text{ და } \alpha Q_1 = \beta Q_1 + \alpha Q_2$$

$$Q_1 \frac{(\alpha - \beta)}{\alpha} = Q_2$$

$$\frac{\alpha - \beta}{\alpha} = \frac{Q_2}{Q_1}$$

$$(4) \text{ და } (5) \text{ და } \beta Q_1 = \alpha Q_3 \Rightarrow Q_3 = \frac{Q_2^2}{Q_1}$$



მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/I/ 017

ამოცანა № 2

გვერდი № 1

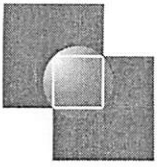
1) ა) ზედა სიჩქარის განვიხილოთ $\Delta E = mg(t_2 - t_1)$ ანუ $-mg(t_2 - t_1)$. \ominus

~~მეორე სიჩქარეზე შევხედოთ რვაჯეროვნად~~ $\frac{mv^2}{2} + \Delta E = mgR$

გვერდზე ჩაიხსნება და $\Delta E = -mg(t_2 - t_1) \sqrt{(R - R)^2}$

მეორე $\Delta E = mg(t_2 - t_1)$ იქნება და $\frac{mv^2}{2} + \Delta E + \Delta E - \Delta E'$

სადა შევეუბნებით დაწინააღმდეგობის ძალის მუშაობის გამო დაეკრებინათ
სადაც მნიშვნელობა და ეგება.



მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/1/ 017

ამოცანა №

3

გვერდი №

11

ჩვენს ვიზუალურ სურათში ვხედავთ მასივს F_b -ის მოძრაობა და თან ეს ნიშნავს ნიშნავს $\Delta F_b = 0$ და შესაძლებელია ინტეგრირება ვიზუალურად.

განვიხილოთ ეს მასივი ჩვენს ყველა პოზიციის მასივი $\int_{x_0}^R h \cdot g \cdot x^2 dx = \int_{x_0}^R (R^2 - x^2) \cdot g \cdot x^2 dx$

$$\frac{h(R^2 - x_0^2)}{2} = R^2 \cdot \frac{R^2 - x_0^2}{h} = x_0^2 \quad x_0 = R \sqrt{\frac{h-1}{h}} \quad \text{მასივი } \int_{x_0}^R 2x dx$$

სადა x ნიშნავს სანდოების მასივს $dm = \frac{m}{\pi R^2 (1 - \frac{h-1}{h})} \cdot x \cdot dx$

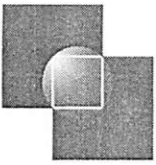
$$I = \int_{x_0}^R dm \cdot x^2 = \int_{x_0}^R \frac{m}{\pi R^2} x^3 dx = \frac{m}{4\pi R^2} \cdot (R^4 - x_0^4) = \frac{m}{4\pi R^2} R^4 \left(1 - \left(\frac{h-1}{h}\right)^2\right) =$$

$$= \frac{m}{4\pi} \cdot R^2 \left(1 - \frac{(h-1)^2}{h^2}\right) \quad \text{ვხედავთ მუდმივობის მდგომარეობა } m g dx = d\left(\frac{mv^2}{2} + \frac{I\omega^2}{2}\right)$$

$$m g dx \sin \alpha = \frac{m}{2} d(v^2) \left(1 + \frac{1}{4\pi} \left(1 - \frac{(h-1)^2}{h^2}\right)\right)$$

$$g dx \sin \alpha = v dv \left(1 + \frac{1}{4\pi} \left(1 - \frac{(h-1)^2}{h^2}\right)\right)$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{g \sin \alpha}{1 + \frac{1}{4\pi} \left(1 - \frac{(h-1)^2}{h^2}\right)} = a_1$$



მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/ I/ 017

ამოცანა № 3

გვერდი № 2

ახლა სხვი სინათლე

$$m_0 g dx \sin \alpha = d \left(\frac{mv^2}{2} + I_2 \frac{\omega^2}{2} \right)$$

$$m_0 g dx \sin \alpha = 3m_0 v dv \Rightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{2g \sin \alpha}{3} = \alpha_2$$

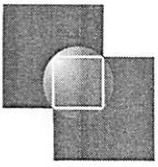
ქვეა სინათლის მიწის ჰაერგან ხახუნის ან გზაზე ამდომ
სითხე გრძელს ან ფანქვებს ზიხველი შემთხვევიდან უნდა
გამოსახულებულია სინათლის ნაწილისა და ინტენსივობის

$$m_0 g dx \sin \alpha = d \left(\frac{mv^2}{2} + \frac{h_0}{4\pi R^2} \int_{x_0}^R x dx \cdot \frac{k^2}{4\pi} \cdot \left(1 - \frac{(h-1)^2}{n^2} \right) \frac{\omega^2}{2} \right)$$

$$m_0 g dx \sin \alpha = d \left(\frac{v^2}{2} + \frac{R^2}{4\pi^2 k^2} \cdot R^2 \left(1 - \frac{(h-1)^2}{n^2} \right) \cdot \left(1 - \frac{(h-1)^2}{n^2} \right) \frac{\omega^2}{2} \right)$$

$$m_0 g dx \sin \alpha = v dv \left(1 + \frac{\left(1 - \frac{(h-1)^2}{n^2} \right)^2}{4\pi^2 k^2} \right)$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{g \sin \alpha}{1 + \frac{\left(1 - \frac{(h-1)^2}{n^2} \right)^2}{4\pi^2 k^2}} = \alpha_3$$



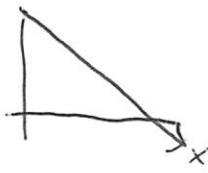
მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/1/ 017

ამოცანა № 3

გვერდი № 3

წ) $M = I \epsilon$ X : $\text{სივრცითი წინააღმდეგობა}$ $- F_b = m a$ X
 $F_b \cdot R = I \frac{a}{R}$
 $F_b = \frac{I}{R^2} \cdot a$



$$\frac{I}{R^2} \cdot g \sin \alpha - \frac{I}{m R^2} \cdot F_b = F_b$$

$$F_b = \frac{I}{R^2} g \sin \alpha / \left(\frac{I}{m R^2} + 1 \right)$$

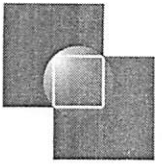
$$F_b \leq \mu m g \cos \alpha$$

$$\frac{\frac{I}{R^2} g \sin \alpha}{\frac{I}{m R^2} + 1} \leq \mu m g \cos \alpha$$

$$\frac{m I g \sin \alpha}{I + m R^2} \leq \mu m g \cos \alpha$$

$$\sqrt{\frac{m I g \sin \alpha}{\mu m g \cos \alpha} - I} \leq R \text{ ელ წინააღმდეგობა}$$

ახლა უნდა ვიპოვოთ მთლიანი იმპულსის მოძვრა სხვა მიმართულებით $R \geq \sqrt{\frac{m^2 R^2 g \sin \alpha}{2 \mu m g \cos \alpha} - \frac{m R^2}{2}}$
 რთულ მიმართულებით $R \geq \sqrt{\frac{m R^2}{4 \mu} \left(1 - \frac{(h-1)^2}{n^2} \right) \cdot \left(\frac{m g \sin \alpha}{\mu m g \cos \alpha} - 1 \right)}$



მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/1/ 017

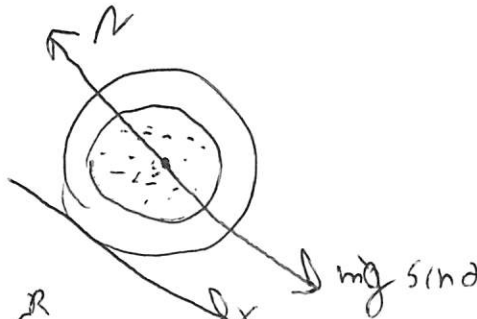
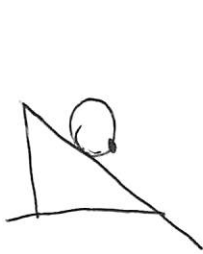
ამოცანა № 3

გვერდი № 4

და ლიბინსკის
მეცნიერებს

$$R \geq \sqrt{\frac{mR^2}{4\mu^2}} \cdot \left(1 - \frac{h-1}{n^2}\right) \cdot \left(\frac{m g \sin \alpha}{\mu g \cos \alpha} - 1\right)$$

პ)

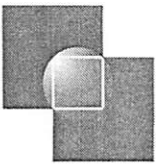


$$m g \sin \alpha - N = m a_3$$

$$N = -m \cdot a_3 + m g \sin \alpha$$

$$m l = \frac{m}{5\mu R^2} \cdot \int_{x_0}^R x dx = \frac{m}{5\mu R^2} \cdot R^2 \cdot \frac{1}{2} = \frac{m}{5\mu}$$

$$N = \frac{m}{5\mu} \cdot \left(g \sin \alpha - \frac{g \sin \alpha}{1 + \left(\frac{1}{4\mu^2} - \frac{(n-1)^2}{4\mu^2 h^2} \right)} \right)$$

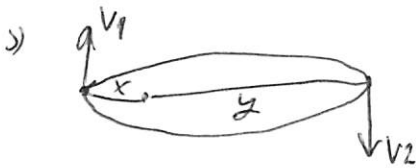


მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/1/ 017

ამოცანა № 4

გვერდი № 1



$$\begin{cases} m v_1 x = m v_2 y \\ x + y = 2a \\ \frac{m v_1^2}{2} - \frac{G m m}{x} = E_{ch} \\ \frac{m v_2^2}{2} - \frac{G m m}{y} = E_{ch} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} v_2 = v_1 \frac{(2a-y)}{y} \\ \frac{m v_1^2}{2} - \frac{G m m}{2a-y} = E_{ch} \\ \frac{m v_1^2}{2} \left(\frac{2a-y}{y} \right)^2 - \frac{G m m}{y} = E_{ch} \end{cases}$$

$$\left(E_{ch} + \frac{G m m}{2a-y} \right) \left(\frac{2a-y}{y} \right)^2 - \frac{G m m}{y} = E_{ch}$$

~~$$E_{ch} \frac{(2a-y)^2}{y^2} + \frac{G m m (2a-y)}{y^2} - \frac{G m m}{y} = E_{ch}$$~~

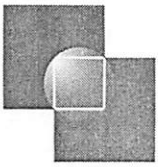
~~$$E_{ch} \frac{(2a-y)^2}{y^2} - \frac{G m m}{2a}$$~~

$$\frac{E_{ch}}{y^2} (2a-y)^2 + \frac{G m m (2a-y)}{y^2} - \frac{G m m}{y} = E_{ch}$$

$$- \frac{E_{ch}}{y^2} (4a^2 + 4a^2 y + y^2 + y^2) = \frac{G m m}{y^2} (2a - y)$$

$$- E_{ch} 2a (2a - y) = \frac{G m m}{y} (2a - y)$$

$$E_{ch} = - \frac{G m m}{2a}$$



მაგიდა № 2

12.04.2016/ ფიზ/1/ 017

ამოცანა №

4

გვერდი №

2

ბ)



ფაქტობრივ იმპულსის მუდმივობის დანიშნულებით

$\hbar R \cos \alpha \cdot v_0 = \hbar F V$ სადა F არის მნიშვნელოვანი
წილი წიგნის მუდმივობის (ხაზის ტენორის)

$V = \frac{R \cos \alpha v_0}{F}$ ენეტიკის მუდმივობის დანიშნულებით

$\frac{m v_0^2}{2} - \frac{G m M}{R} = \frac{m v^2}{2} - \frac{G m M}{R}$ მნიშვნელობების დანიშნულებით

$$F^2 \left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{G M}{R} \right) + G M F - \frac{m v_0^2 R^2 \cos^2 \alpha}{2} = 0$$

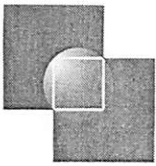
$$F = \frac{-G M \pm \sqrt{G^2 M^2 + 4 \left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{G M}{R} \right) \frac{m v_0^2 R^2 \cos^2 \alpha}{2}}}{2 \left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{G M}{R} \right)}$$

$$F = \frac{G M \pm \sqrt{G^2 M^2 + 2 \left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{G M}{R} \right) m v_0^2 R^2 \cos^2 \alpha}}{2 \left(\frac{G M}{R} - \frac{v_0^2}{2} \right)}$$

→ უარყოფითი
(სადა წიგნის მუდმივობის)

წიგნის მუდმივობის - არის სადა
+ \hbar არის მუდმივობის $F + d$ სადა
 d მუდმივობის მნიშვნელობა

$$F = \frac{G M - \sqrt{G^2 M^2 + 2 \left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{G M}{R} \right) m v_0^2 R^2 \cos^2 \alpha}}{2 \left(\frac{G M}{R} - \frac{v_0^2}{2} \right)}$$



მაგიდა № 2

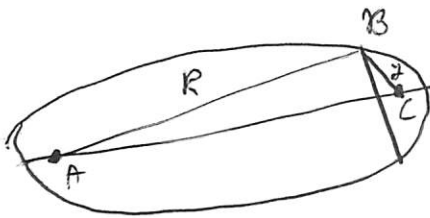
12.04.2016/ ფიზ/ I/ 017

ამოცანა №

4

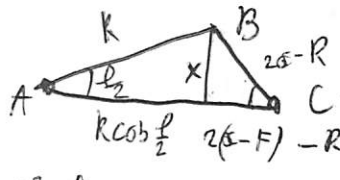
გვერდი №

3



$$R + y = 2\alpha$$

$$y = 2\alpha - R$$



$$x^2 = R^2 - R^2 \cos^2 \frac{\phi}{2} = (2\alpha - R)^2 - \left((2\alpha - R)^2 - R^2 \cos^2 \frac{\phi}{2} \right)$$

$$R^2 \sin^2 \frac{\phi}{2} = (2\alpha - R)^2 - (2(\alpha - F) - R \cos \frac{\phi}{2})^2$$

$$R^2 \sin^2 \frac{\phi}{2} = 4\alpha^2 - 4\alpha R + R^2 - 4(\alpha - F)^2 + 4(\alpha - F)R \cos \frac{\phi}{2} - R^2 \cos^2 \frac{\phi}{2}$$

$$\frac{mv_0^2}{2} + \frac{GmM}{R} = \frac{GmM}{2\alpha}$$

$$\alpha = \frac{Gm}{2\left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}\right)}$$

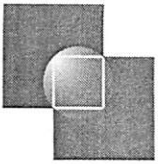
$$R^2 - R^2 \cos^2 \frac{\phi}{2} = \frac{Gm^2}{2\left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}\right)}$$

$$+ 4(\alpha - F)R \cos \frac{\phi}{2} - R^2 \cos^2 \frac{\phi}{2} - \frac{2Gm}{\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}} \cdot R + R^2 - 4\left(\frac{Gm}{2\left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}\right)} - F\right) +$$

$$\frac{G^2 m^2}{\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}} - \frac{2Gm}{\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}} \cdot R - 4\left(\frac{Gm}{2\left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{Gm}{R}\right)} - F\right)$$

$$= \cos^2 \frac{\phi}{2}$$

$$4(\alpha - F)R$$



მაგიდა №

2

12.04.2016/ ფიზ/ I/

017

ამოცანა №

4

გვერდი №

4

1) ესა უკან გადაისხლება დაფუძნებით v_0 -ს მიმართ რაც პიკეტაჟი ვაძიგდა
ჭიკი და იმე ხე ვახანხმით ამოვსენით და ვინჯით v_0

2) v_0 -ს გადასახე გვჩიქნა R, α, M მხნა ვამოვანით
ელ ვეპოინთ $M = \frac{GM}{R^2}$ $M = \frac{\rho R^2}{G}$ ჭეკინთ

3)



$$h_{max} = F + (2(\alpha - F) - R) = F + 2\alpha - 2F - R =$$

$$= \frac{GM - \sqrt{GM^2 + 2\left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{GM}{R}\right)v_0^2 R^2 \cos^2 \alpha}}{2\left(\frac{GM}{R} - \frac{v_0^2}{2}\right)} + \frac{GM}{\frac{v_0^2}{2} - \frac{GM}{R}}$$

$$= \frac{2 \cdot \left(GM - \sqrt{GM^2 + 2\left(\frac{v_0^2}{2} - \frac{GM}{R}\right)v_0^2 R^2 \cos^2 \alpha} \right)}{\frac{GM}{R} - \frac{v_0^2}{2}} - R$$

v_0 ნა ხეხედახ ხეკვათ

4) ამავე ვახანხმით